

Anwendung: Vektorprodukte ohne Ableitungen (Seite 10)

\* Beweis der Graßmann - Identität:

$$\begin{aligned} \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) &= \vec{e}_k \epsilon_{k\ell m} a_\ell (\vec{b} \times \vec{c})_m \\ &= \vec{e}_k \epsilon_{k\ell m} \epsilon_{mrs} a_\ell b_r c_s \\ &\quad \underbrace{\epsilon_{k\ell m} \epsilon_{rsm} = \delta_{kr} \delta_{\ell s} - \delta_{ks} \delta_{\ell r}} \\ &= b_k \vec{e}_k a_\ell c_\ell - c_k \vec{e}_k a_\ell b_\ell = (\vec{a} \cdot \vec{c}) \vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c} \end{aligned}$$

\* Beweis der Lagrange - Identität:

$$\begin{aligned} (\vec{a}_1 \times \vec{a}_2) \cdot (\vec{b}_1 \times \vec{b}_2) &= \epsilon_{k\ell m} a_{1\ell} a_{2m} \epsilon_{krs} b_{1r} b_{2s} \\ &= \underbrace{\epsilon_{\ell mk} \epsilon_{rsk}}_{\delta_{\ell r} \delta_{ms} - \delta_{\ell s} \delta_{mr}} a_{1\ell} a_{2m} b_{1r} b_{2s} \\ &= a_{1\ell} b_{1\ell} a_{2m} b_{2m} - a_{1\ell} b_{2\ell} a_{2m} b_{1m} = (\vec{a}_1 \cdot \vec{b}_1)(\vec{a}_2 \cdot \vec{b}_2) - (\vec{a}_1 \cdot \vec{b}_2)(\vec{a}_2 \cdot \vec{b}_1) \end{aligned}$$

\* Beweis der Jacobi - Identität:

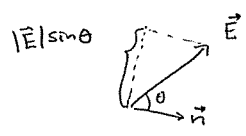
$$\begin{aligned} \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) + \vec{b} \times (\vec{c} \times \vec{a}) + \vec{c} \times (\vec{a} \times \vec{b}) &= \vec{e}_k \left\{ \begin{aligned} &\epsilon_{k\ell m} a_\ell \epsilon_{mrs} b_r c_s \\ &+ \epsilon_{k\ell m} b_\ell \epsilon_{mrs} c_r a_s \\ &+ \epsilon_{k\ell m} c_\ell \epsilon_{mrs} a_r b_s \end{aligned} \right\} \\ &= \vec{e}_k a_\ell b_r c_s \left\{ \begin{aligned} &\epsilon_{k\ell m} \epsilon_{rsm} + \epsilon_{krm} \epsilon_{s\ell m} + \epsilon_{ksm} \epsilon_{\ell rm} \end{aligned} \right\} \\ &= \vec{e}_k a_\ell b_r c_s \left\{ \begin{aligned} &\epsilon_{rsm} \epsilon_{k\ell m} + \epsilon_{krm} \epsilon_{s\ell m} + \epsilon_{ksm} \epsilon_{\ell rm} \end{aligned} \right\} \end{aligned}$$

fest

zyklisch:  $rs k \quad kr s \quad sk r \Rightarrow 0!$

\* Wichtig in der Strahlungstheorie:

$$\begin{aligned} (\vec{E} \times (\vec{n} \times \vec{E})) \cdot \vec{n} &= n_k \epsilon_{k\ell m} E_\ell \epsilon_{mrs} n_r E_s \\ &= n_k E_\ell n_r E_s \underbrace{\epsilon_{k\ell m} \epsilon_{rsm}}_{\delta_{kr} \delta_{\ell s} - \delta_{ks} \delta_{\ell r}} \\ &= |\vec{n}|^2 |\vec{E}|^2 - (\vec{n} \cdot \vec{E})^2 \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} |\vec{n}|=1 &\Rightarrow |\vec{E}|^2 - (\vec{n} \cdot \vec{E})^2 = |\vec{E}|^2 (1 - \cos^2 \theta) \\ &= |\vec{E}|^2 \sin^2 \theta \\ &= \text{Betrag-Quadrat der „transversalen Komponente“} \\ &\quad (\text{bzgl. Richtung von } \vec{n}) \end{aligned}$$

Anwendung: Produktregel mit Vektorableitungen (Seite 14)

\*  $\nabla \cdot (\phi \vec{E}) = \partial_k (\phi E_k) = \partial_k \phi E_k + \phi \partial_k E_k = (\nabla \phi) \cdot \vec{E} + \phi \nabla \cdot \vec{E}$

\*  $\nabla \times (\phi \vec{E}) = \vec{e}_k \epsilon_{klm} \partial_l (\phi E_m) = \vec{e}_k \epsilon_{klm} (\partial_l \phi E_m + \phi \partial_l E_m) = (\nabla \phi) \times \vec{E} + \phi \nabla \times \vec{E}$

\*  $\nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) = \partial_k \epsilon_{klm} E_l B_m = \epsilon_{klm} ((\partial_k E_l) B_m + E_l \partial_k B_m) = B_m \epsilon_{klm} \partial_k E_l + \epsilon_{klm} E_l \partial_k B_m = \epsilon_{mkl} B_m \partial_k E_l - \epsilon_{klm} E_l \partial_k B_m = \vec{B} \cdot (\nabla \times \vec{E}) - \vec{E} \cdot (\nabla \times \vec{B})$

\* Behauptung:  $\partial_j \left( \delta_{ij} \frac{\vec{B}^2}{2} - B_i B_j \right) = (\vec{B} \times (\nabla \times \vec{B}))_i$  falls  $\nabla \cdot \vec{B} = 0$  gilt.

Beweis: linke Seite:  $\partial_i \left( \frac{B_k B_k}{2} \right) - \partial_j (B_i B_j)$

$= B_k \partial_i B_k - B_j \partial_j B_i - B_i \partial_j B_j$

$= B_k \partial_i B_k - B_k \partial_k B_i - B_i \underbrace{\partial_j B_j}_0$

rechte Seite:  $\epsilon_{ikl} B_k \epsilon_{lmn} \partial_m B_n$

$= \epsilon_{ikl} \epsilon_{lmn} B_k \partial_m B_n = B_k \partial_i B_k - B_k \partial_k B_i$  ok!

$\delta_{im} \delta_{kn} - \delta_{in} \delta_{km}$

\* Behauptung:  $-\frac{1}{2} \nabla \times (\vec{r} \times \vec{B}) = \vec{B}$  falls  $\vec{B} = \text{const.}$

Beweis:  $-\frac{1}{2} (\nabla \times (\vec{r} \times \vec{B}))_i = -\frac{1}{2} \epsilon_{ikl} \partial_k \epsilon_{lmn} x_m (B_c)_n$

$= -\frac{1}{2} \epsilon_{ikl} \epsilon_{lmn} \underbrace{(\partial_k x_m)}_{\delta_{mk}} B_n$

$= +\frac{1}{2} \epsilon_{ikl} \epsilon_{nlk} B_n = B_i \quad \square$

\* Behauptung:  $\nabla \times \left( \frac{\vec{\mu} \times \vec{r}}{r^3} \right) = \frac{3(\vec{\mu} \cdot \vec{r})\vec{r} - \vec{\mu} r^2}{r^5}$  („Dipolfeld“)

Beweis:  $\nabla \times \left( \frac{\vec{\mu} \times \vec{r}}{r^3} \right) = \vec{e}_k \epsilon_{klm} \partial_l \epsilon_{mns} \frac{\mu_n x_s}{r^3}$

$= \vec{e}_k (\delta_{kn} \delta_{ls} - \delta_{ks} \delta_{ln}) \mu_n \partial_l \left( \frac{x_s}{r^3} \right)$  ;  $\partial_l \left( \frac{1}{r^3} \right) = -\frac{3x_l}{r^5}$  Aufgabe 1.3

$= \vec{e}_k (\mu_k \delta_{ls} - \mu_l \delta_{ks}) \left( \frac{\delta_{ls}}{r^3} - 3 \frac{x_l x_s}{r^5} \right)$

$= \underbrace{3 \frac{\vec{\mu}}{r^3}}_{(1)} - \underbrace{3 \frac{\vec{\mu} \cdot \vec{r}}{r^3} \vec{r}}_{(2)} - \frac{\vec{\mu}}{r^3} + 3 \frac{\vec{\mu} \cdot \vec{r}}{r^5} \vec{r}$  □

(1)      (2)      (3)      (4)