

## 1.6 Relativistische Massenpunkte

21

Zur Erinnerung:  
[Mechanik I]

- \* Lorentz-invarianter „Abstand“:  $ds^2 = c^2 dt^2 - d\vec{r}^2$ .
- \* „Eigenzeit“:  $c^2 d\tau^2 = c^2 dt^2 - d\vec{r}^2 \Leftrightarrow d\tau = dt \sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}}$ .
- \* 4-Vektor:  $dx := (dx^0, d\vec{r})$  mit  $dx^0 := c dt$ .
- \* 4-Geschwindigkeit:  $u^\mu := \frac{dx^\mu}{d\tau} = \frac{dx^\mu}{dt} \frac{dt}{d\tau}$ .  
Hier ist  $\frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{d\tau/dt} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}}} =: \gamma \Rightarrow u = \gamma(c, \vec{v})$ .  
Es gilt:  $u^2 := u^\mu u_\mu = \gamma^2 (c^2 - \vec{v}^2) = c^2$ .
- \* 4-Impuls:  $P := m u = m \gamma (c, \vec{v}) \Rightarrow P^2 = m^2 c^2$ .  
Physikalische Interpretation:  $P = \left( \frac{E}{c}, \vec{p} \right)$ .
- \* Bewegungsgleichung:  $\frac{dP^\mu}{d\tau} = m \frac{du^\mu}{d\tau} = F^\mu$ .

## Lagrange-Funktion und Wirkung eines freien relativistischen Teilchens

Wir haben bis jetzt gehabt:  $L = T - U$ ,  $T = \frac{1}{2} m \vec{v}^2$ .

Eine Konstante darf man immer hinzufügen, als Teil von  $U$ . Sei dies die Einsteinsche „Ruhe-Energie“, d.h.  $U \rightarrow mc^2$ . Daraus kann man schon die relativistische Form erraten:

$$L_{\text{n.r.}} := -mc^2 + \frac{1}{2} m \vec{v}^2 = -mc^2 \left( 1 - \frac{1}{2} \frac{\vec{v}^2}{c^2} \right)$$

nicht-relativistisch

$$\Rightarrow L := -mc^2 \sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}}$$

Besonders einfach ist die Wirkung:

$$S = \int_{t_1}^{t_2} dt L = -mc^2 \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}}$$
$$= -mc^2 \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} d\tau$$

Dies ist eine manifest Lorentz-invariante Grösse!

4-Impuls:

Weil  $L$  unabhängig von  $\vec{r}$  und  $t$  ist, sind  $\vec{p}$  und  $E$  Erhaltungsgrößen (vgl. Kapitel 1.2).

Konstruieren wir diese:

$$p^i = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}^i} = \frac{\partial}{\partial v^i} \left\{ -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \right\} = \frac{mv^i}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}},$$

$$E = \sum_i \dot{x}^i p^i - L = \frac{m\dot{v}^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} + mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}.$$

Folglich finden wir den 4-Impuls wieder:

$$P := \left( \frac{E}{c}, \vec{p} \right) = m\gamma(c, \vec{v}) = mu.$$

Wechselwirkung mit elektromagnetischem Feld

Das elektromagnetische Feld kann durch Potentiale beschrieben werden:  $\{A^0 := \Phi, \vec{A}\}$ . Dabei ist

$$\vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \nabla \Phi, \quad \vec{B} = \nabla \times \vec{A}.$$

Wenn wir einen „Feldstärketensor“ als

$$F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -E^1 & -E^2 & -E^3 \\ E^1 & 0 & -B^3 & B^2 \\ E^2 & B^3 & 0 & -B^1 \\ E^3 & -B^2 & B^1 & 0 \end{pmatrix}$$

definieren, gilt

$$F^{0i} = -E^i = \frac{\partial A^i}{\partial x^0} + \frac{\partial A^0}{\partial x^i} = \partial_0 A^i + \partial_i A^0 = \partial^0 A^i - \partial^i A^0,$$

$$F^{12} = -B^3 = -\frac{\partial A^2}{\partial x^1} + \frac{\partial A^1}{\partial x^2} = -\partial_1 A^2 + \partial_2 A^1 = \partial^1 A^2 - \partial^2 A^1,$$

und im Allgemeinen:  $F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu$ .

Die Lagrange-Funktion ist jetzt: (vgl. Aufgabe 2 vom Blatt 2):

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} - \frac{q}{c} \frac{dx_\mu}{dt} A^\mu,$$

wobei  $q$  die elektrische Ladung bezeichnet.

Die Wirkung ist wieder schöner: als  $L$ :

$$\begin{aligned} S &= -mc^2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} d\tau - \frac{q}{c} \int_{\tau_1}^{\tau_2} dt \frac{dx_\mu}{dt} A^\mu \quad \left| \quad dt \frac{dx_\mu}{dt} = d\tau \frac{dx_\mu}{d\tau} = u_\mu \right. \\ &= - \int_{\tau_1}^{\tau_2} d\tau \left( mc^2 + \frac{q}{c} u \cdot A \right) \quad ; \quad u \cdot A = u_\mu A^\mu. \end{aligned}$$

Bemerkungen:

- \* Der neue Teil  $S_{\text{neu}} = -\frac{q}{c} \int_{z_1}^{z_2} dt u \cdot A$  ist wieder manifest Lorentz-invariant.
- \* Diese Addition ist auch „eichinvariant“:

$$A^\mu \rightarrow A^\mu + \partial^\mu \chi$$

$$\Rightarrow S_{\text{neu}} \rightarrow S_{\text{neu}} - \frac{q}{c} \int_{t_1}^{t_2} dt \underbrace{\frac{dx_\mu}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial x_\mu}}_{\frac{d\chi}{dt}} = S_{\text{neu}} - \frac{q}{c} [\chi]_{t_1}^{t_2}$$

Laut Seite 4 haben aber Randterme keine physikalische Bedeutung.

Bewegungsgleichung:

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{\vec{v}^2}{c^2}} - \frac{q}{c} \frac{dx_\mu}{dt} A^\mu = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{\dot{x}^i \dot{x}^i}{c^2}} - \frac{q}{c} (cA^0 - \dot{x}^i A^i)$$

$$p^i = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}^i} = m \gamma \dot{x}^i + \frac{q}{c} A^i$$

$$\frac{\partial L}{\partial x^i} = -q \frac{\partial A^0}{\partial x^i} + \frac{q}{c} \dot{x}^j \frac{\partial A^j}{\partial x^i}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{d}{dt} (m u^i) &= -\frac{q}{c} \frac{dA^i}{dt} - q \frac{\partial A^0}{\partial x^i} + \frac{q}{c} \dot{x}^j \frac{\partial A^j}{\partial x^i} \\ &= -\frac{q}{c} \left( \frac{\partial A^i}{\partial t} + \dot{x}^j \frac{\partial A^i}{\partial x^j} \right) - q \partial_i A^0 + \frac{q}{c} \dot{x}^j \partial_i A^j \\ &= -q \underbrace{(\partial^0 A^i - \partial^i A^0)}_{F^{0i}} - \frac{q}{c} \dot{x}^j \underbrace{(\partial^i A^j - \partial^j A^i)}_{F^{ij}} \\ &= \frac{q}{c} (F^{i0} c - F^{ij} \dot{x}^j) \end{aligned}$$

Multipliziere beide Seiten mit  $\gamma$ .

$$\text{Seite 21: } \gamma \frac{d}{dt} = \frac{d}{d\tau}, \quad \gamma(c, \vec{v}) = u$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{d}{d\tau} (m u^i) = \frac{q}{c} F^{i\mu} u_\mu}$$

Ausserdem gilt:

$$u^\mu u_\mu = u^0 u^0 - u^i u^i = c^2$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow m u^0 \frac{du^0}{d\tau} &= m u^i \frac{du^i}{d\tau} = \frac{q}{c} u^i F^{i\mu} u_\mu \\ &= \frac{q}{c} (u^0 F^{0\mu} u_\mu - u_\mu F^{\mu i} u_i) \end{aligned}$$

verschwindet wegen Antisymmetrie von  $F^{\mu\nu}$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{d}{d\tau} (m u^0) = \frac{q}{c} F^{0\mu} u_\mu}$$

Verallgemeinerung:

Falls es mehrere geladene Teilchen gibt, benutzt man lieber eine „Ladungsstromdichte“:

$$\begin{aligned} \frac{q}{c} (cA^0 - \vec{v} \cdot \vec{A}) &\rightarrow \sum_a \frac{q_a}{c} (c, \vec{v}_a) \cdot (A^0(t, \vec{r}_a), \vec{A}(t, \vec{r}_a)) \\ &= \frac{1}{c} \int d^3\vec{r} \sum_a q_a \delta^{(3)}(\vec{r} - \vec{r}_a) (c, \vec{v}_a) \cdot (A^0(t, \vec{r}), \vec{A}(t, \vec{r})) \\ &=: \mathbf{J}(t, \vec{r}) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow S_{\text{neu}} = -\frac{1}{c} \int dt \int d^3\vec{r} \mathbf{J}_\mu(t, \vec{r}) A^\mu(t, \vec{r}) = -\frac{1}{c^2} \int d^4x \mathbf{J}_\mu A^\mu$$

Feldgleichungen:

Wenn man eine Wirkung der Form  $S = \int d^4x \mathcal{L}$  hat, statt  $S = \int dt L$ , heisst  $\mathcal{L}$  eine Lagrange-Dichte. Die Lagrange-Dichte ist eine Funktion von Feldern (z.B.  $A^\mu(x), J_\mu(x); x = (t, \vec{r})$ ), statt Koordinaten einer Bahnkurve (z.B.  $q(t)$ ).

Das Hamiltonsche Prinzip kann immer noch benutzt werden:

$$S = \int d^4x \mathcal{L}(\Phi, \partial_\mu \Phi)$$

$$\begin{aligned} 0 = \delta S &= \int d^4x \left\{ \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \Phi} \delta \Phi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_\mu \Phi)} \delta (\partial_\mu \Phi) \right\} \\ &= \int d^4x \left\{ \delta \Phi \left[ \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \Phi} - \partial_\mu \left( \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_\mu \Phi)} \right) \right] + \partial_\mu \left[ \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_\mu \Phi)} \delta \Phi \right] \right\} \end{aligned}$$

Euler-Lagrange für Felder

Gaußscher Satz  
 $\Rightarrow$  Oberflächenintegral  
 $\Rightarrow 0$

$$\Rightarrow \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \Phi} = \partial_\mu \left( \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_\mu \Phi)} \right) \quad \forall x \in \mathbb{R}^4$$

Insbesondere (Blatt 6, Aufgabe 3):

$$S = \int d^4x \left\{ -\frac{1}{16\pi c} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} - \frac{1}{c^2} J_\mu A^\mu \right\}$$

$$\Rightarrow \partial_\mu F^{\mu\nu} = \frac{4\pi}{c} J^\nu \quad (\text{Maxwell-Gleichungen})$$

(1831-1879)