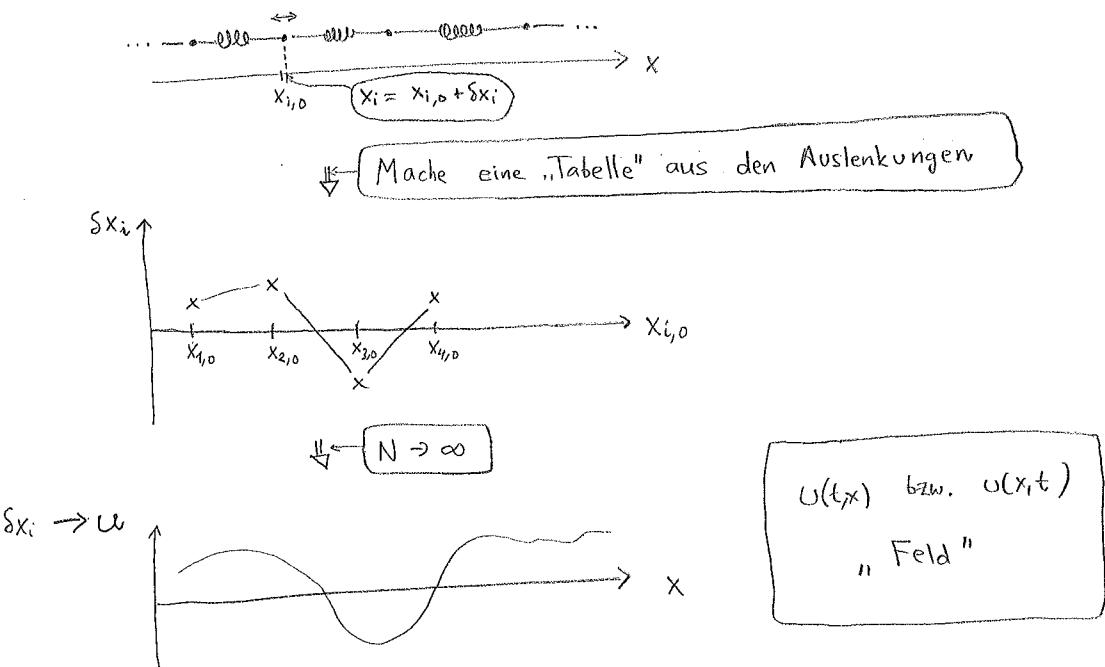


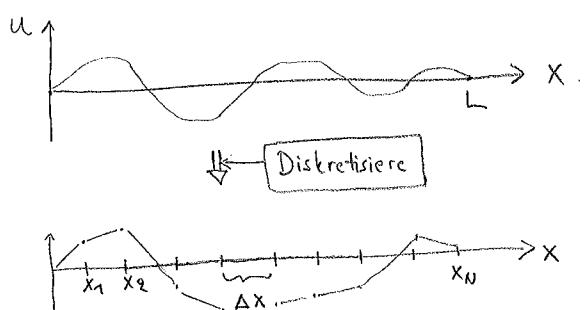
## 5. Kontinuumsmechanik

### 5.1 Saitenschwingung [TF30]

Wir betrachten kleine Schwingungen wie im Kapitel 4, nehmen aber jetzt den Limes  $N \rightarrow \infty$ . Die Notation muss ein wenig verbessert werden; wir tun dies anhand eines „eindimensionalen“ Beispiels.

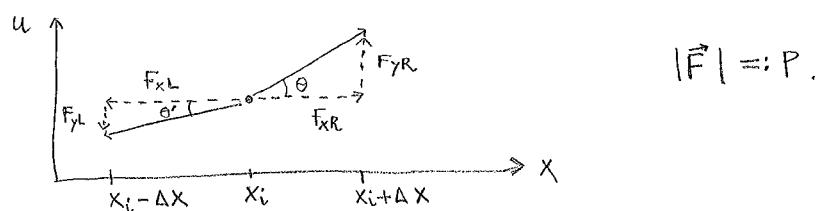


Oder wir können vom Anfang an eine Seite fixiert zwischen  $x=0$  und  $x=L$ :



Masse im Intervall  $\Delta x$ :  $m = \rho \Delta x$ .

Betrachte Federkraft beim  $x_i$ :



Bei kleinen Auslenkungen können die Kraftkomponenten bestimmt werden:

$$\text{Kraft nach rechts: } F_{xR} = P \cos \theta = P + O(\theta^2)$$

$$\text{Kraft nach oben: } F_{yR} = \tan \theta \cdot F_{xR} = \frac{U(x_i + \Delta x) - U(x_i)}{\Delta x} (P + O(\theta^2))$$

Taylor  $\approx \frac{\Delta x \cdot u'(x_i) + \frac{1}{2}(\Delta x)^2 u''(x_i)}{\Delta x} \cdot P$

$$\text{Kraft nach links: } F_{xL} = -P \cos \theta' = -P + O(\theta'^2)$$

$$\begin{aligned} \text{Kraft nach unten: } F_{yL} &= \tan \theta' \cdot F_{xL} = \frac{U(x_i) - U(x_i - \Delta x)}{\Delta x} (-P + O(\theta'^2)) \\ &\approx \frac{\Delta x \cdot u'(x_i) - \frac{1}{2}(\Delta x)^2 u''(x_i)}{\Delta x} (-P) \end{aligned}$$

$$\text{Gesamtkraft in } x\text{-Richtung: } F_x = F_{xR} + F_{xL} \approx 0.$$

$$\text{Gesamtkraft in } y\text{-Richtung: } F_y = F_{yR} + F_{yL} \approx \Delta x \cdot u''(x_i) \cdot P.$$

Damit kann die Newtonsche Bewegungsgleichung hingeschrieben werden:

$$\begin{aligned} \underbrace{\int \Delta x \ddot{u}(x_i)}_m &\approx P \cdot \Delta x \cdot u''(x_i) \\ \Leftrightarrow \partial_t^2 u(t, x) &= \frac{P}{m} \partial_x^2 u(t, x) \\ &=: c^2 \\ \Leftrightarrow \boxed{(\partial_t^2 - c^2 \partial_x^2) u(t, x)} &= 0. \end{aligned}$$

Die gefundene Gleichung ist eine partielle Differenzialgleichung zweiter Ordnung bzw. eine Feldgleichung.

Weil die Gleichung von 2. Ordnung in 2 Variablen ist, braucht man Rand- bzw. Anfangsbedingungen in beiden Variablen, z.B.  $u(t, 0) = u(t, L) = 0$  (fixierte Randbedingungen) und  $u(0, x) = \alpha(x), \dot{u}(0, x) = \beta(x)$  (Anfangsbedingungen), um eine eindeutige

Lösung zu finden  $\Rightarrow$  Aufgaben 8.2 und 8.3.