

4.3 Energiedichte und Energiestromdichte des Feldes [TF 16]

Wir haben im Kapitel 2.1 (Seite 8) festgestellt, dass ein statisches elektrisches Feld eine Energiedichte besitzt, $e(x) = \frac{\vec{E}^2(x)}{8\pi}$. Das Ziel ist jetzt, diesen Ausdruck für den dynamischen Fall zu verallgemeinern.

Herleitung: Ausgangspunkt sind (MII) und (MIII):

$$\begin{aligned} -\nabla \times \vec{B} + \frac{1}{c} \dot{\vec{E}} &= -\frac{4\pi}{c} \vec{j} & | \cdot \vec{E} \\ \nabla \times \vec{E} + \frac{1}{c} \dot{\vec{B}} &= \vec{0} & | \cdot \vec{B} \end{aligned}$$

Summiere

$$\Rightarrow \underbrace{\vec{B} \cdot (\nabla \times \vec{E}) - \vec{E} \cdot (\nabla \times \vec{B})}_{\text{Summe}} + \frac{\vec{E} \cdot \dot{\vec{E}} + \vec{B} \cdot \dot{\vec{B}}}{c} = -\frac{4\pi}{c} \vec{j} \cdot \vec{E}$$

Die Summe beträgt $\nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{B})$, denn:
 $\epsilon_{ijk} \partial_i (E^j B^k) = \epsilon_{ijk} (\partial_i E^j B^k + E^j \partial_i B^k)$
 $= B^k \epsilon_{kij} \partial_i E^j - E^j \epsilon_{jik} \partial_i B^k$
 $= \vec{B} \cdot (\nabla \times \vec{E}) - \vec{E} \cdot (\nabla \times \vec{B})$.

$$\frac{1}{2c} \partial_t (\vec{E} \cdot \vec{E} + \vec{B} \cdot \vec{B})$$

$$\frac{c}{4\pi} \nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) + \partial_t \frac{\vec{E}^2 + \vec{B}^2}{8\pi} = -\vec{j} \cdot \vec{E}$$

multipliziere durch $\frac{c}{4\pi}$

Wenn wir jetzt die Definitionen

$$e_{em} := \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2),$$

$$\vec{S} := \frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{B} \quad \text{„Poynting-Vektor“}$$

einführen, erhalten wir das Poynting-Theorem:

$$\partial_t e_{em} + \nabla \cdot \vec{S} = -\vec{j} \cdot \vec{E}$$

Die linke Seite hat die Form einer Kontinuitätsgleichung (Seite 2). Die Grösse e_{em} wäre dann die Energiedichte, während \vec{S} die Energiestromdichte beschreiben würde.

Um diese Interpretation zu akzeptieren, müssen wir allerdings die Bedeutung des Terms auf der rechten Seite verstehen!

Materiebeitrag:

Weil der Term auf der rechten Seite die Ladungsstromdichte enthält, liegt es nahe, die Energiedichte von geladenen Teilchen zu betrachten.

Für eine Menge von Punktladungen ("Materie") gilt

$$\frac{dE_{mat}}{dt} = \frac{d}{dt} \sum_{\vec{x}_a \in V} \frac{m_a \vec{v}_a^2}{2} = \sum_{\vec{x}_a \in V} \vec{v}_a \cdot \dot{\vec{p}}_a$$

Newton II $\Rightarrow \sum_{\vec{x}_a \in V} \vec{v}_a \cdot \vec{F}_a = \dots$

Lorentz-Kraft (Seite 3) $\Rightarrow \sum_{\vec{x}_a \in V} q_a \vec{v}_a \cdot \left[\vec{E}(\vec{x}_a) + \frac{\vec{v}_a}{c} \times \vec{B}(\vec{x}_a) \right]$

$\vec{v}_a \cdot (\vec{v}_a \times \vec{B}) = 0$ $\Rightarrow \sum_{\vec{x}_a \in V} q_a \vec{v}_a \cdot \vec{E}(\vec{x}_a)$

Die Ladungsstromdichte lautet (vgl. Seite 23)

$$\vec{j} = \sum_a q_a \vec{v}_a \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{x}_a)$$

Folglich gilt

$$\int_V d^3\vec{x} \vec{j}(\vec{x}) \cdot \vec{E}(\vec{x}) = \sum_{\vec{x}_a \in V} q_a \vec{v}_a \cdot \vec{E}(\vec{x}_a)$$

$$\stackrel{!}{=} \frac{dE_{mat}}{dt}$$

Wenn wir das Poynting-Theorem (Seite 33) über ein Volumen integrieren, und die Gesamtenergie der elektromagnetischen Felder als $E_{em} := \int_V d^3\vec{x} e_{em}$ bezeichnen, erhalten wir

$$\frac{dE_{em}}{dt} + \int_V d^3\vec{x} \nabla \cdot \vec{S} = - \frac{dE_{mat}}{dt}$$

Gaußscher Satz $\Leftrightarrow \frac{d}{dt} (E_{em} + E_{mat}) = - \int_{\partial V} d\vec{f} \cdot \vec{S}$

Interpretation:

Die Energie E_{em} der elektromagnetischen Felder kann sich dadurch ändern, dass Energie auf die geladenen Teilchen übertragen wird, oder dass elektromagnetische Energie die Oberfläche durchkreuzt.



Beispiel:

Bewerten wir die Energiedichte und die Energiestromdichte einer ebenen Welle (vgl. Seite 32).

Bei einer linear polarisierten Welle sei $\vec{\lambda} := i k_0 \vec{E}(\vec{k}_0)$ ein reeller Vektor.

$$\Rightarrow \left\{ \begin{aligned} \vec{E}(\vec{x}, t) &= \operatorname{Re} \left[\vec{\lambda} e^{-i\omega t + i\vec{k}_0 \cdot \vec{x}} \right]_{\omega := \omega_{k_0}} \\ &= \vec{\lambda} \cos(-\omega t + \vec{k}_0 \cdot \vec{x}), \\ \vec{B}(\vec{x}, t) &= \operatorname{Re} \left[\vec{n} \times \vec{\lambda} e^{-i\omega t + i\vec{k}_0 \cdot \vec{x}} \right]_{\vec{n} := \frac{\vec{k}_0}{k_0}} \\ &= \vec{n} \times \vec{\lambda} \cos(-\omega t + \vec{k}_0 \cdot \vec{x}). \end{aligned} \right.$$

Wegen $\vec{k}_0 \perp \vec{E}(\vec{k}_0)$ (vgl. Seite 32) gilt $\vec{n} \perp \vec{\lambda}$, und deshalb auch $|\vec{n} \times \vec{\lambda}| = |\vec{n}| |\vec{\lambda}| = |\vec{\lambda}|$.

Folglich erhalten wir die Energiedichte

$$e_{em} = \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) = \frac{|\vec{\lambda}|^2}{4\pi} \cos^2(-\omega t + \vec{k}_0 \cdot \vec{x}).$$

Physikalisch sinnvoll ist eine zeitgemittelte Energiedichte:

$$\langle e_{em} \rangle = \frac{|\vec{\lambda}|^2}{8\pi}.$$

Die Energiestromdichte kann als

$$\begin{aligned} \vec{s} &= \frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{B} \\ &= \frac{c}{4\pi} \vec{\lambda} \times (\vec{n} \times \vec{\lambda}) \cos^2(-\omega t + \vec{k}_0 \cdot \vec{x}) \\ &= \frac{c}{4\pi} |\vec{\lambda}|^2 \vec{n} \cos^2(-\omega t + \vec{k}_0 \cdot \vec{x}). \end{aligned}$$

wie auf Seite 20:
 $\vec{\lambda} \times (\vec{n} \times \vec{\lambda}) = \vec{\lambda} \cdot \vec{\lambda} \vec{n} - \underbrace{\vec{\lambda} \cdot \vec{n}}_0 \vec{\lambda}$

geschrieben werden, und die Zeitmittelung ergibt

$$\langle \vec{s} \rangle = \frac{|\vec{\lambda}|^2}{8\pi} c \vec{n}.$$

Wenn wir mit Stromdichte vergleichen, d.h. $\vec{j} = g \vec{v}$ (vgl. Seite 2), können wir erschliessen, dass eine ebene Welle Energie mit der Lichtgeschwindigkeit c in die Richtung \vec{n} transportiert.

Impulsdichte:

Neben Energiedichte und Energiestromdichte können auch Impulsdichte und Impulsstromdichte definiert werden. Dazu betrachten wir die Lorentzkraftdichte aus Seite 3:

$$\vec{f}_L = \rho \vec{E} + \frac{1}{c} \vec{j} \times \vec{B}$$

(MI) und (MII)

$$= \frac{1}{4\pi} \left\{ (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + (\nabla \times \vec{B}) \times \vec{B} - \frac{1}{c} \dot{\vec{E}} \times \vec{B} \right\}$$

$$\begin{aligned} & \frac{d}{dt} (\vec{E} \times \vec{B}) - \dot{\vec{E}} \times \vec{B} \\ \stackrel{(MIII)}{=} & \frac{d}{dt} (\vec{E} \times \vec{B}) + c \dot{\vec{E}} \times (\nabla \times \vec{E}) \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{4\pi} \left\{ (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} - \vec{E} \times (\nabla \times \vec{E}) + (\nabla \times \vec{B}) \times \vec{B} - \frac{1}{c} \dot{\vec{E}} \times \vec{B} \right\}$$

$$\begin{aligned} & \vec{e}_i [(\partial_j E^j) E^i - \epsilon_{jkl} E^j \epsilon_{kmn} \partial_m E^n] \\ &= \vec{e}_i [(\partial_j E^j) E^i - E^j \partial_i E^j + E^j \partial_j E^i] \\ &= \vec{e}_i \left[\partial_j (E^i E^j) - \frac{1}{2} \partial_i (E^j E^j) \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \vec{e}_i \epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} (\partial_m B^n) B^k \\ &= \vec{e}_i [(\partial_k B^i) B^k - (\partial_i B^k) B^k] \\ &= \vec{e}_i \left[\partial_k (B^i B^k) - \frac{1}{2} \partial_i (B^k B^k) \right] \end{aligned}$$

Nehmen wir die i-Komponente und setzen den letzten Term auf der linken Seite, erhalten wir

$$\partial_t \left(\frac{S^i}{c^2} \right) + f_L^i = \frac{1}{4\pi} \partial_j \left\{ E^i E^j + B^i B^j - \frac{\delta_{ij}}{2} (E^k E^k + B^k B^k) \right\}$$

Hier ist $\vec{S} = \frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{B}$ der Poynting-Vektor (vgl. Seite 33).

Die Interpretation ist wie auf Seite 34, aber jetzt in differenzieller Form: $\partial_t g_{em}^i + f_L^i = \partial_j T_{em}^{ij}$

* $g_{em}^i := \frac{S^i}{c^2} :=$ Impulsdichte der Felder in i-Richtung

* $f_L^i =$ Kraftdichte auf Materie

Newton II $\stackrel{!}{=} \partial_t g_{em}^i + f_L^i = \partial_j T_{em}^{ij}$ Zeitableitung der Impulsdichte der Materie

* $T_{em}^{ij} := \frac{1}{4\pi} (E^i E^j + B^i B^j) - \frac{\delta_{ij}}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2)$
 $=:$ Minus die Impulsstromdichte der Felder
 $=:$ "Spannungstensor".

(Eine merkwürdige Eigenschaft kann verifiziert werden:
 $e_{em} + \sum_i T_{em}^i = \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) (1+2-3) \stackrel{!}{=} 0$.)